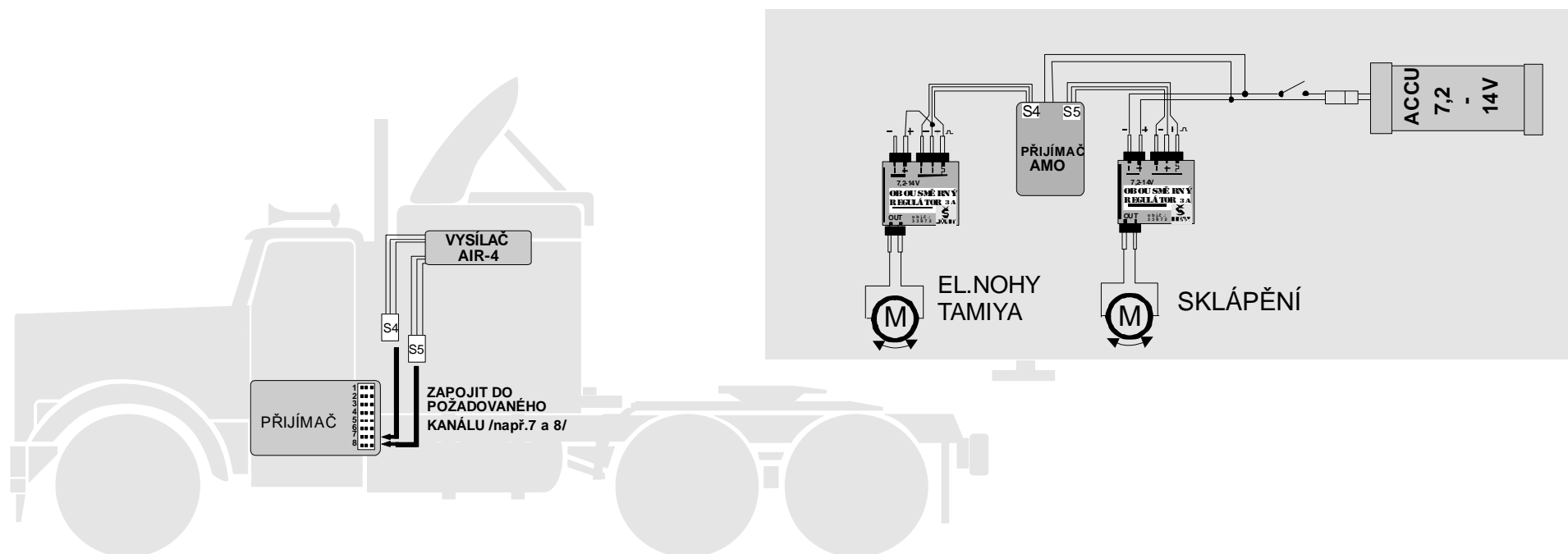


DOPORUČENÉ ZAPOJENÍ OVLÁDÁNÍ MOTORŮ PROSTŘEDNICTVÍM IR PŘENOSU SERVONAUT AIR-4 – AMO



NOHY-motor napájen 5V:

Vstup regulátoru 3A: „-“, pól nezapojen (propojen uvnitř regulátoru s „-“, za BEC AMO)

„+“, pól propojen s „+“ pólem napájení regulátoru

Výstup regulátoru: ovládá reverzní chod motoru – výstupní napětí je 5,0V

SKLÁPĚNÍ-motor napájen plným napětím accu (7,2-14V):

Vstup regulátoru 3A: „-“, pól připojen na „-“, napájecích accu

„+“, pól připojen na „+“ napájecích accu

Výstup regulátoru: ovládá reverzní chod motoru – výstupní napětí je shodné s napětím accu

Sworky S4, S5 na AMO odpovídají S4, S5 na AIR-4. Zvoleným kanálem (např.7 a 8) se pak ovládá příslušný regulátor.

Obdobně jako REGULÁTOR 3A obj.č.33872 lze zapojit i OBOUSMĚRNÝ PROGRAMOVATELNÝ SPÍNAČ obj.č.33377